

## Méthodes Mathématiques pour le Traitement du Signal

## Cours 12 Filtrage linéaire approfondi

- Circuit RC

On reprend l'étude du filtre RC. Maintenant, la tension d'entrée  $u(t)$  peut être une distribution. De même, la tension de sortie  $y(t)$  doit être recherchée dans l'espace des distributions. Le filtre  $T$  transforme le signal  $u(t)$  en un nouveau signal  $y(t)$  :  $y = T u$ . L'équation différentielle qui relie l'entrée et la sortie reste inchangée :  $RC \frac{dy}{dt} + y(t) = u(t)$ .

On a vu que la solution générale de cette équation peut s'écrire  $y = h * u$  avec la réponse impulsionnelle  $h(t)$  donnée par l'expression suivante  $h(t) = \frac{H(t)}{RC} \exp\left(-\frac{t}{RC}\right)$  en fonction des données et de la fonction de Heaviside  $H$ .

- Réponse impulsionnelle ou solution élémentaire

La relation "entrée-sortie"  $RC \frac{dy}{dt} + y(t) = u(t)$  du filtre RC doit être considérée au sens des distributions. Si on injecte la fonction  $y(t) = \frac{H(t)}{RC} \exp\left(-\frac{t}{RC}\right)$  dans cette équation, il vient (c'est un exercice sur la dérivation des fonctions au sens des distributions !) :  $RC \frac{dh}{dt} + h(t) = \delta$ , masse de Dirac en zéro.

Réciproquement, si on cherche une distribution  $h$  solution de l'équation différentielle  $RC \frac{dh}{dt} + h(t) = \delta$ , on trouve nécessairement comme unique solution la réponse impulsionnelle  $h(t) = \frac{H(t)}{RC} \exp\left(-\frac{t}{RC}\right)$ . Cette fonction porte alors bien son nom : c'est la réponse (la sortie) du filtre lorsqu'on se donne comme entrée l'impulsion  $\delta$  de Dirac.

La preuve de ce résultat est relativement délicate. Si on teste l'équation  $RC \frac{dh}{dt} + h(t) = \delta$  contre une famille de fonctions de l'espace  $\mathcal{S}(\mathbb{R})$  de support de plus en plus concentré autour d'un point  $t \neq 0$ , on en déduit que la distribution  $h$  est en fait une fonction qui vérifie l'équation différentielle  $RC \frac{dh}{dt} + h(t) = 0$  dans le domaine  $t < 0$  et dans le domaine  $t > 0$ . Par suite,  $h(t) = \alpha \exp\left(-\frac{t}{RC}\right)$  si  $t < 0$ . Si  $\alpha \neq 0$ , la fonction  $h$  a un comportement exponentiel pour  $t < 0$ . Elle n'est donc pas à croissance lente et rien n'établit alors que l'intégrale  $\int_{\mathbb{R}} h(t) \varphi(t) dt$  est effectivement définie pour toute fonction test  $\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ . Cette fonction exponentielle croît trop vite pour pouvoir être considérée comme une distribution. Donc  $\alpha = 0$  et la fonction  $h$  est causale. Pour  $t > 0$ , on a de la même façon  $h(t) = \beta \exp\left(-\frac{t}{RC}\right)$  avec une constante  $\beta$  qu'il convient de déterminer.

Si on teste l'équation  $RC \frac{dh}{dt} + h(t) = \delta$  contre une famille de fonctions centrées autour de l'origine, on doit nécessairement avoir la discontinuité  $[h]_0 \equiv h(0^+) - h(0^-)$  de la fonction  $h$  à l'origine qui vérifie  $RC [h]_0 = 1$ . On en déduit que  $RC \beta = 1$  et on trouve de cette façon l'expression  $h(t) = \frac{H(t)}{RC} \exp\left(-\frac{t}{RC}\right)$  de la réponse impulsionnelle, appelée également solution élémentaire de l'équation différentielle.

- Fonction de transfert

Par définition, la fonction de transfert d'un filtre est la transformée de Fourier de sa réponse impulsionnelle. Un calcul de  $\widehat{h}(\omega)$  à partir de l'expression donnée au paragraphe précédent est laissé au lecteur. Mais on peut mener un calcul direct à partir de l'équation d'évolution. En effet, on déduit de la relation d'entrée-sortie linéaire  $y = h * u$  l'expression entre les transformées de Fourier :  $\widehat{y} = \widehat{h}\widehat{u}$ .

Pour mener un calcul direct de la fonction de transfert, on remarque que la transformée de Fourier de la dérivée de  $\frac{dy}{dt}$  est égal à  $i\omega\widehat{y}(\omega)$ . Donc si on prend la transformée de Fourier de la relation  $RC \frac{dy}{dt} + y(t) = u(t)$  qui définit le filtre, il vient  $RC i\omega\widehat{y}(\omega) + \widehat{y}(\omega) = \widehat{u}(\omega)$  qu'on peut encore écrire  $[1 + RC i\omega]\widehat{y}(\omega) = \widehat{u}(\omega)$ . Le rapport  $\widehat{h}(\omega) \equiv \frac{\widehat{y}(\omega)}{\widehat{u}(\omega)}$  est donc donné par l'expression  $\widehat{h}(\omega) = \frac{1}{1 + RC i\omega}$ .

- Filtre linéaire différentiel

On généralise le filtre RC au cas général d'une sortie  $y(t)$  donnée en fonction de l'entrée  $u(t)$  par l'équation différentielle linéaire suivante :  $\frac{d^q y}{dt^q} + \sum_{k=0}^{q-1} b_k \frac{d^k y}{dt^k} = \sum_{j=0}^p a_j \frac{d^j u}{dt^j}$ .

Le filtre RC est un cas particulier très simple de filtre linéaire différentiel. On a en effet dans ce cas  $q = 1$ ,  $b_0 = \frac{1}{RC}$ ,  $p = 0$  et  $a_0 = \frac{1}{RC}$ .

Deux polynômes sont associés à cette équation différentielle :  $P(X) = \sum_{j=0}^p a_j X^j$  et  $Q(X) = X^q + \sum_{k=0}^{q-1} b_k X^k$ .

- Fonction de transfert d'un filtre linéaire différentiel

Avec les notations précédentes, la fonction de transfert  $\widehat{h}$  du filtre linéaire  $T$  défini par l'équation différentielle  $\frac{d^q y}{dt^q} + \sum_{k=0}^{q-1} b_k \frac{d^k y}{dt^k} = \sum_{j=0}^p a_j \frac{d^j u}{dt^j}$  a une expression donnée par la relation  $\widehat{h}(\omega) = \frac{P(i\omega)}{Q(i\omega)}$ .

Il suffit d'appliquer une transformation de Fourier aux deux membres de l'équation précédente, après avoir remarqué que  $(\mathcal{F}(\frac{d^k y}{dt^k}))(\omega) = (i\omega)^k \widehat{y}(\omega)$ .

- Réponse impulsionnelle d'un filtre linéaire différentiel

Avec les notations précédentes, on suppose de plus que la fraction rationnelle  $\frac{P(X)}{Q(X)}$  n'a que des pôles simples et qu'ils ne sont pas situés sur l'axe imaginaire pur. En d'autres termes, les racines  $z_k$  du polynôme  $Q$  sont simples et on a une partie réelle toujours non nulle. On décompose la fraction  $\frac{P(X)}{Q(X)}$  en éléments simples :  $\frac{P(X)}{Q(X)} = \sum_{\ell=0}^{p-q} \alpha_\ell X^\ell + \sum_{k=1}^q \frac{\beta_k}{X - z_k}$ . Alors la réponse impulsionnelle  $h(t)$  du filtre linéaire  $T$  peut s'écrire

$$h(t) = \sum_{\ell=0}^{p-q} \alpha_\ell \delta^{(\ell)} + \sum_{k, \operatorname{Re} z_k < 0} \beta_k \exp(z_k t) H(t) - \sum_{k, \operatorname{Re} z_k > 0} \beta_k \exp(z_k t) H(-t).$$

## Exercices

- Deux transformées de Fourier

On note  $H$  la fonction de Heaviside :  $H(t) = 1$  si  $t > 0$  et  $H(t) = 0$  si  $t < 0$ .

a) Montrer que pour  $z$  nombre complexe de partie réelle strictement négative, on a pour  $\omega \in \mathbb{R}$ ,  $[\mathcal{F}(H(t) \exp(zt))](\omega) = \frac{1}{i\omega - z}$ .

b) De façon analogue, montrer que si  $z$  est de partie réelle strictement positive, on a

$$[\mathcal{F}(H(-t) \exp(zt))](\omega) = \frac{1}{z-i\omega}.$$

- Transformée de Fourier des dérivées de la masse de Dirac

De façon très générale, la dérivée d'une distribution  $T$  est donnée par la relation

$$\langle T', \varphi \rangle = - \langle T, \varphi' \rangle \text{ quand on la fait agir sur une fonction test } \varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R}).$$

a) Montrer que la dérivée  $n$ ème  $\delta^{(n)}$  de la masse de Dirac agit sur une fonction  $\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$  selon  $\langle \delta^{(n)}, \varphi \rangle = (-1)^n \varphi^{(n)}(0)$ .

b) En déduire que la transformée de Fourier de la dérivée  $n$ ème de la masse de Dirac est un monôme :  $[\mathcal{F}(\delta^{(n)})](\omega) = (i\omega)^n$ .

- Convolution par les dérivées de la masse de Dirac

On rappelle que pour calculer le produit de convolution  $T * U$  des distributions  $T$  et  $U$  contre une fonction test  $\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ , on calcule d'abord la fonction test auxiliaire

$\psi(x) = \langle U_{(y)}, \varphi(x+y) \rangle$ , où  $U_{(y)}$  signifie que la distribution  $U$  agit sur la variable  $y$ . Si la fonction  $\psi$  introduite plus haut appartient à l'espace  $\mathcal{S}(\mathbb{R})$  des fonctions indéfiniment dérivables et à décroissance rapide, on peut calculer  $\langle T * U, \varphi \rangle \equiv \langle T, \psi \rangle$ .

Démontrer que l'on a les relations suivantes  $(\delta * T)^{(n)} = \delta^{(n)} * T = \delta * T^{(n)} = T^{(n)}$  pour une distribution quelconque  $T \in \mathcal{S}'(\mathbb{R})$ .

- Réponse impulsionnelle d'un oscillateur harmonique amorti

On se donne des constantes  $m$ ,  $C$  et  $k$  strictement positives et un signal causal  $u(t)$ . On cherche la solution distribution  $y(t)$  de l'équation différentielle  $my'' + Cy' + ky(t) = u(t)$ .

a) Quels sont les polynômes  $P(X)$  et  $Q(Y)$  introduits en cours ?

b) Montrer que si  $C$  est assez petit, les pôles de la fraction rationnelle  $\frac{P(X)}{Q(X)}$  sont de partie réelle strictement négative.

On introduit les notations classiques  $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$  pour la pulsation propre et  $\xi$  pour le coefficient d'amortissement qui vérifie  $C = 2m\omega_0\xi$  avec  $0 < \xi < 1$ .

c) Exprimer les pôles  $z_+$  et  $z_-$  de la fraction rationnelle  $\frac{P(X)}{Q(X)}$  en fonction de  $\omega_0$  et  $\xi$ .

d) Montrer que la réponse impulsionnelle  $h(t)$  solution de  $mh'' + Ch' + kh(t) = \delta$  admet l'expression suivante :  $h(t) = \frac{1}{m\omega_0\sqrt{1-\xi^2}} H(t) \exp(-\omega_0\xi t) \sin(\omega_0\sqrt{1-\xi^2}t)$ .

- Filtre harmonique

On note  $\delta$  la masse de Dirac en zéro. On cherche une fonction  $h$  de la forme  $h(t) = g(t)H(t)$  où  $g$  est une fonction du temps et  $H$  la fonction de Heaviside.

a) Montrer que si  $h(t)$  est solution de l'équation différentielle  $\frac{1}{\omega_0^2} h''(t) + h(t) = \delta$ , alors elle s'écrit nécessairement  $h(t) = \omega_0 \sin(\omega_0 t) H(t)$ .

b) On se donne un signal d'entrée  $u$  causal. Montrer que la solution causale du filtre harmonique, c'est à dire la distribution  $y$  telle que  $\frac{1}{\omega_0^2} y''(t) + y(t) = u(t)$ , peut s'écrire  $y = h * u$ .

c) Expliquer pourquoi les développements théoriques proposés en cours ne s'appliquent pas pour le filtre harmonique.

d) Montrer que si le signal d'entrée  $u(t)$  est en résonance avec la pulsation propre  $\omega_0$  du filtre, alors la sortie  $y = h * u$  est un signal non borné. On pourra faire le calcul avec le signal d'entrée  $u(t) = H(t) \sin(\omega_0 t)$ .

$$[y(t) = \frac{1}{2} H(t) (\sin \omega_0 t - \frac{t}{2} \cos \omega_0 t)]$$

• Signaux analogiques [février 2013]

Dans cet exercice, la lettre  $T$  désigne un réel strictement positif et  $P_T$  la fonction “porte” :  $P_T(t) = 1$  si  $|t| \leq \frac{T}{2}$  et  $P_T(t) = 0$  si  $|t| > \frac{T}{2}$ . On introduit aussi un réel strictement positif  $a$  et on pose  $Q(t) = 1$  si  $|t - a| \leq \frac{T}{2}$  et  $Q(t) = 0$  si  $|t - a| > \frac{T}{2}$ . De plus, on désigne par  $\mathcal{F}$  la transformée de Fourier :  $(\mathcal{F}f)(\omega) \equiv \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \exp(-i\omega t) dt$  pour  $f \in L^1(\mathbb{R})$ .

- Quelle est l’expression de  $(\mathcal{F}P_T)(\omega)$  ?
- Quelle est l’expression de  $(\mathcal{F}Q)(\omega)$  ?
- Si  $\delta_a$  désigne la masse de Dirac au point  $a$ , montrer que l’on a  $\delta_a * P_T = Q$ .
- Quelle est l’expression de la transformée de Fourier  $\mathcal{F}\delta_a$  de la masse de Dirac au point  $a$  ?
- Déduire de la question précédente et de la relation  $\delta_a * P_T = Q$  nouveau calcul de la transformée de Fourier  $\mathcal{F}Q$  de la fonction  $Q$ .

• Signaux analogiques [avril 2013]

Dans cet exercice, la lettre  $T$  désigne un réel strictement positif et  $P_T$  la fonction “porte” :  $P_T(t) = 1$  si  $|t| \leq \frac{T}{2}$  et  $P_T(t) = 0$  si  $|t| > \frac{T}{2}$ . De plus, on désigne par  $\mathcal{F}$  la transformée de Fourier :  $(\mathcal{F}f)(\omega) \equiv \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \exp(-i\omega t) dt$  pour  $f \in L^1(\mathbb{R})$ .

- Quelle est l’expression de  $(\mathcal{F}P_T)(\omega)$  ?
- Quelle relation classique existe-t-il entre  $\int_{-\infty}^{\infty} |(\mathcal{F}P_T)(\omega)|^2 d\omega$  et  $\int_{-\infty}^{\infty} |P_T(t)|^2 dt$  ?
- Montrer que l’intégrale  $\int_{-\infty}^{\infty} |(\mathcal{F}P_T)(\omega)|^2 d\omega$  peut s’exprimer en fonction de l’intégrale  $\int_{-\infty}^{\infty} \left| \frac{\sin \theta}{\theta} \right|^2 d\theta$ .
- Déduire des questions précédentes la valeur de l’intégrale  $I = \int_{-\infty}^{\infty} \left| \frac{\sin \theta}{\theta} \right|^2 d\theta$ .