

LOIS CLASSIQUES SUR \mathbb{R}

Quelques définitions

Pour une variable aléatoire réelle X , on appelle:

- **fonction de répartition** de X la fonction $F_X : \mathbb{R} \rightarrow [0, 1]$ définie par

$$F_X(t) = \mathbb{P}(X \leq t).$$

- **fonction caractéristique** de X la fonction $\phi_X : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$ définie par

$$\phi_X(t) = \mathbb{E}(\exp(itX)).$$

- **fonction génératrice** de X la fonction $g_X : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ définie par

$$g_X(t) = \mathbb{E}(t^X).$$

Lois discrètes

Loi uniforme sur $\{1, \dots, n\}$: $\mathbb{P}(X = i) = 1/n$, pour $i = 1, \dots, n$.

Correspond au choix au hasard d'un nombre entre 1 et n .

$$\mathbb{E}(X) = (n + 1)/2, \mathbf{Var}(X) = (n^2 - 1)/12.$$

Loi de Bernoulli $\mathcal{B}(p)$ sur $\{0, 1\}$: $\mathbb{P}(X = 1) = p$, $\mathbb{P}(X = 0) = 1 - p$ où $0 \leq p \leq 1$.

Correspond au résultat du lancer d'une pièce, qui tombe sur pile avec proba p .

$$\mathbb{E}(X) = p, \mathbf{Var}(X) = p(1 - p).$$

Loi binomiale $\mathcal{B}(n, p)$ sur $\{1, \dots, n\}$: $\mathbb{P}(X = i) = C_n^i p^i (1 - p)^{n-i}$, pour $i = 1, \dots, n$.

Correspond au nombre de pile obtenus pour n lancers indépendants de la pièce précédente.

$$\mathbb{E}(X) = np, \mathbf{Var}(X) = np(1 - p).$$

Loi géométrique $\mathcal{G}(p)$ sur \mathbb{N} : $\mathbb{P}(X = i) = (1 - p)p^i$ pour $i \in \mathbb{N}$ et $0 < p < 1$

Correspond au nombre de pile obtenus avant le premier face.

$$\mathbb{E}(X) = p/(1 - p), \mathbf{Var}(X) = p/(1 - p)^2.$$

Loi de Poisson $\mathcal{P}(\lambda)$ de paramètre $\lambda > 0$ sur \mathbb{N} : $\mathbb{P}(X = i) = e^{-\lambda} \lambda^i / i!$ pour $i \in \mathbb{N}$

La loi de Poisson apparaît dans la modélisation des évènements rares, des files d'attentes (réseaux), des répartitions spatiales d'évènements, etc.

$$\mathbb{E}(X) = \lambda, \mathbf{Var}(X) = \lambda.$$

Lois à densité

Loi uniforme $\mathcal{U}[a, b]$ sur $[a, b]$: densité $f(x) = \frac{1}{b-a} \mathbf{1}_{[a,b]}(x)$.

Correspond au choix d'un nombre "au hasard" entre a et b .

$$\mathbb{E}(X) = (a + b)/2, \mathbf{Var}(X) = (b - a)^2/12.$$

Loi exponentielle $\mathcal{E}(\lambda)$ de paramètre $\lambda > 0$: densité $f(x) = \lambda e^{-\lambda x} \mathbf{1}_{[0,+\infty[}(x)$.

La loi exponentielle décrit l'intervalle de temps entre deux évènements en modélisation markovienne. Elle possède la propriété d'absence de mémoire:

$$\mathbb{P}(X > a + b | X > a) = \mathbb{P}(X > b), \text{ pour tout } a, b > 0.$$

$$\mathbb{E}(X) = 1/\lambda, \mathbf{Var}(X) = 1/\lambda^2.$$

Loi Gaussienne ou normale $\mathcal{N}(m, \sigma^2)$ (avec $m \in \mathbb{R}$ et $\sigma > 0$): densité

$$f(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{(x-m)^2}{2\sigma^2}\right)$$

Modélisation des erreurs de mesures, décrit les fluctuations autour de la moyenne dans le Théorème Central Limite.

$$\mathbb{E}(X) = m, \mathbf{Var}(X) = \sigma^2.$$

Loi gamma $\Gamma(p, \theta)$ de paramètres $p, \theta > 0$: densité

$$f(x) = \frac{\theta^p}{\Gamma(p)} x^{p-1} e^{-\theta x} \mathbf{1}_{[0,+\infty[}(x) \quad \text{avec} \quad \Gamma(p) = \int_0^\infty t^{p-1} e^{-t} dt$$

La loi $\Gamma(n/2, 1/2)$ pour n entier, correspond à la loi du χ^2 à n degrés de liberté, très importante en statistique (tests d'hypothèses).

$$\mathbb{E}(X) = p/\theta, \mathbf{Var}(X) = p/\theta^2.$$

Loi beta $B(r, s)$ avec $r, s > 0$: densité

$$\frac{x^{r-1}(1-x)^{s-1}}{B(r, s)} \mathbf{1}_{[0,1]}(x) \quad \text{avec} \quad B(r, s) = \frac{\Gamma(r)\Gamma(s)}{\Gamma(r+s)}$$

La loi $B(n, 1)$ correspond à la loi du maximum de n variables aléatoires i.i.d. de loi uniforme sur $[0, 1]$.

$$\mathbb{E}(X) = r/(r+s), \mathbf{Var}(X) = rs/((r+s)^2(r+s+1)).$$