

## Contrôle de rattrapage du 27 juin 2016

DURÉE 1 HEURE 30

*La qualité de la rédaction interviendra dans l'appréciation de la copie. Les documents, calculatrices et téléphones portables sont interdits.*

Barème indicatif : 5 + 3 + 7 + 5.

**Exercice 1** - Représenter les domaines suivants et calculer les intégrales associées :

1.  $I_1 = \iint_{D_1} e^y dx dy$  avec  $D_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leq x \leq y \leq 1\}$ .

2.  $I_2 = \iint_{D_2} \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} dx dy$  avec  $D_2 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \geq 0, 1 \leq x^2 + y^2 \leq 4\}$ .

3.  $I_3 = \iiint_{D_3} z dx dy dz$  avec  $D_3 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x \geq 0, y \geq 0, x + y \leq 1, 0 \leq z \leq 1\}$ .

**Exercice 2 - 1.** Donner la dimension et une base de

$$E = \{\vec{v} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y + z = 0 = x + 2y + 3z\}.$$

2. Déterminer un supplémentaire  $F$  de  $E$  dans  $\mathbb{R}^3$  (en donner une base).

**Exercice 3** - Pour  $a$  réel fixé, on considère l'unique application linéaire  $f_a : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  telle que

$$f_a(1, 0, 0) = (1, -1, 1), \quad f_a(0, 1, 0) = (1, 1, -1) \quad \text{et} \quad f_a(0, 0, 1) = (3, 1, a).$$

1. Déterminer la matrice  $M_a$  de  $f_a$  dans la base canonique. Calculer  $f_a(1, 2, -1)$ .
2. Déterminer le rang de  $f_a$  et une base de  $\text{Im } f_a$  en fonction de  $a$ . Pour quelles valeurs de  $a$  l'application  $f_a$  est-elle surjective ?
3. Pour quelles valeurs de  $a$  l'application  $f_a$  est-elle injective ? Donner une base de  $\ker f_a$  lorsque  $\ker f_a$  n'est pas nul.

**Exercice 4** - Dans  $\mathbb{R}^3$ , on note  $B = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$  la base canonique. On considère les vecteurs

$$\vec{v}_1 = (1, -1, 0), \quad \vec{v}_2 = (0, 1, -1), \quad \vec{v}_3 = (1, -1, 1).$$

1. Montrer que la famille  $B' = (\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .
  2. Déterminer les coordonnées de  $\vec{v} = (x, y, z)$  dans la base  $B'$ .
- Soit  $f$  l'application linéaire telle que  $f(\vec{v}_1) = \vec{v}_1$ ,  $f(\vec{v}_2) = f(\vec{v}_3) = \vec{0}$ .
3. Quelle est la matrice de  $A'$  de  $f$  dans la base  $B'$  ? Quelle est l'interprétation géométrique de  $f$  ?

**Réponses au verso.**

## Réponses succinctes

**Exercice 1 - 1.**  $D_1$  est un triangle. On trouve par Fubini  $I_1 = \int_{x=0}^1 \left( \int_{y=x}^1 e^y dy \right) dx = 1$ .

**2.**  $D_2$  est une demi-couronne entre les cercles de rayon 1 et 2. On trouve en coordonnées polaires  $I_2 = \int_{r=1}^2 \int_{\theta=-\pi/2}^{\pi/2} \frac{r \cos \theta}{r} r dr d\theta = [\sin \theta]_{-\pi/2}^{\pi/2} \int_1^2 r dr = 3$ .

**3.** La tranche de hauteur  $z \in [0, 1]$  de  $D_3$  est le triangle  $T = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \geq 0, y \geq 0, x + y \leq 1\}$ . On a par Fubini en pile sur ce cylindre,  $I_3 = \left( \int_0^1 z dz \right) \left( \iint_T dx dy \right) = \frac{1}{2} \text{Aire}(T) = \frac{1}{4}$ .

**Exercice 2 - 1.** On trouve que  $\vec{v} = (x, y, z) \in E$  ssi  $\vec{v} = z(1, -2, 1)$ .  $E$  est donc la droite engendrée par le vecteur  $\vec{v}_1 = (1, -2, 1)$ .

**2.** Tout plan  $P$  de  $\mathbb{R}^3$  ne contenant pas  $\vec{v}_1$  est un supplémentaire de  $E$ . Le plan  $z = 0$  engendré par  $\vec{e}_1$  et  $\vec{e}_2$  convient par exemple.

**Exercice 3 -**

**1.** On a  $M_a = \text{Mat}(f_a) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & a \end{pmatrix}$ , d'où  $M_a \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 - a \end{pmatrix}$ , c'est-à-dire :  $f(1, 2, -1) = (0, 0, -1 - a)$ .

**2.** On a  $\text{rang } f_a = \text{rang} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & a \end{pmatrix} = \text{rang} \begin{pmatrix} \boxed{1} & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 4 \\ 0 & -2 & a-3 \end{pmatrix} = \text{rang} \begin{pmatrix} \boxed{1} & 1 & 3 \\ 0 & \boxed{2} & 4 \\ 0 & 0 & a+1 \end{pmatrix}$ .

D'où  $\text{rang } f_a = 3$  (et  $f_a$  surjective) si  $a \neq -1$  et  $\text{rang } f_{-1} = 2$  (et  $f_{-1}$  non surjective).

Si  $a \neq -1$ , les colonnes de  $M_a$  forment une base de  $\text{Im } f_a = \mathbb{R}^3$ , ou toute base de  $\mathbb{R}^3$  puisque  $f_a$  est surjective. Si  $a = -1$ , les deux premières colonnes de  $M_{-1}$  forment une base de  $\text{Im } f_{-1}$ .

**3.** D'après le théorème du rang, on a  $\dim \ker f_a = 3 - \text{rang } f_a = 0$  si  $a \neq -1$  et  $= 1$  pour  $a = -1$ . On a donc  $\ker f_a = \{\vec{0}\}$  et  $f_a$  injective si  $a \neq -1$ . Pour  $a = -1$ , on calcule que  $\ker f_{-1}$  est la droite engendrée par  $(1, 2, -1)$  (se voit aussi directement avec 1).

**Exercice 4 - 1. et 2.** On peut montrer que la famille  $B'$  de 3 vecteurs de  $\mathbb{R}^3$  est une base en vérifiant qu'elle est libre.

On peut aussi directement résoudre le système  $(S) : x'\vec{v}_1 + y'\vec{v}_2 + z'\vec{v}_3 = (x, y, z)$ , avec  $\vec{v} = (x, y, z)$  donné. Il faut que  $(S)$  possède une unique solution. On trouve que

$$(S) \Leftrightarrow \begin{cases} x' + z' = x \\ -x' + y' - z' = y \\ -y' + z' = z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x' = -y - z \\ y' = x + y \\ z' = x + y + z \end{cases}.$$

Les nombres  $x', y', z'$  sont les coordonnées de  $\vec{v} = (x, y, z)$  dans  $B'$ .

**3.** On a par définition  $A' = \text{Mat}_{B'}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  et  $f$  est la projection sur la droite engendrée par  $\vec{v}_1$  suivant le plan engendré par  $\vec{v}_2$  et  $\vec{v}_3$ .