

Contrôle Continu Numéro 3. Durée 2 h. Sans document ni calculatrice.

L'épreuve comprend deux questions de cours et huit exercices indépendants. Un barème indicatif est donné.

Question de cours 1 (2 pts)

Donner la définition de la trace d'une matrice, puis celle de la trace d'un endomorphisme (en justifiant que cette dernière a bien un sens).

Question de cours 2 (2 pts)

Donner la définition explicite du déterminant d'une matrice $n \times n$ $A = (a_{ij})$, puis calculer celui de la matrice 3×3 suivante :

$$\begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix}.$$

Préambule

On rappelle (très succinctement) que, pour une matrice carrée A , le polynôme caractéristique de A est le polynôme

$$X \mapsto P_A(X) = \text{Dét}(XI_d - A),$$

où I_d est la matrice de l'identité. On rappelle que les zéros de P_A sont les valeurs propres de A et que, pour une valeur propre λ de A , un vecteur propre associé de A est un élément non nul dans le noyau de $(\lambda I_d - A)$. On rappelle qu'une matrice est diagonalisable si on peut trouver une base de vecteurs propres. Diagonaliser la matrice A , c'est trouver une matrice P inversible (appelée matrice de passage) telle que $P^{-1}AP$ est diagonale. Enfin on rappelle qu'il y a deux théories selon que l'on travaille dans le cas réel ou le cas complexe.

Exercice 1.— (2 pts)

Soit \mathcal{P} un parallélogramme d'aire \mathcal{A} . Soit $C = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ une matrice réelle telle que $ad - bc = 1$. Donner l'aire de l'image de \mathcal{P} par l'application linéaire associée à C .

Exercice 2.— (3 pts)

Soient dans \mathbb{R}^3 u et v les vecteurs définis par :

$$u = (1, 3, 4), \quad v = (1, 2, 3).$$

Montrer que le sous-espace vectoriel \mathcal{H} engendré par u et v est de dimension 2 dans \mathbb{R}^3 , et donner une équation de \mathcal{H} .

Tourner la page SVP

Exercice 3. — (2 pts)

Soit A une matrice 2×2 définie par

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix},$$

où a, b, c, d sont des nombres complexes tels que

$$a, d \in \mathbb{R} \quad \text{et} \quad b = \bar{c}.$$

Montrer que bc est un réel positif, en déduire que les valeurs propres de A sont réelles et montrer que A est toujours diagonalisable. *On ne demande pas de calculer la matrice de passage.*

Exercice 4. — (3 pts)

Diagonaliser la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

On donnera successivement le polynôme caractéristique de A , ses valeurs propres et la matrice de passage P permettant de la diagonaliser.

Exercice 5. — (3 pts)

Calculer (et factoriser) le polynôme caractéristique associé à la matrice 4×4 :

$$A := \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

En déduire les valeurs propres et leur multiplicité. *On ne demande pas de calculer la matrice de passage.*

Exercice 6. — (4 pts)

Diagonaliser la matrice $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -3 & -1 & 3 \\ 3 & 3 & -1 \end{pmatrix}$.

On donnera successivement le polynôme caractéristique, les valeurs propres et la matrice de passage P .

Exercice 7. — (2 pts)

Déterminer la solution $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ de l'équation

$$2u_{n+2} - 3u_{n+1} + u_n = 0, \quad \forall n \in \mathbb{N}; \quad u_0 = 0, \quad u_1 = 1.$$

Exercice 8. — (4 pts)

Déterminer toutes les solutions complexes $\mathbb{R} \ni t \mapsto X(t) \in \mathbb{C}^2$ de classe C^1 du système différentiel

$$X'(t) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} X(t),$$

où θ est un paramètre réel fixé.

En déduire une base de l'espace des solutions réelles de ce système.